



大载重/长航时氢动力无人机平台

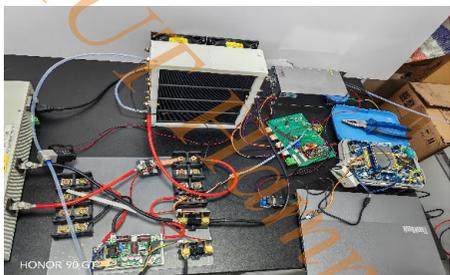
大载重/长航时氢动力无人机平台

基于多旋翼无人机平台，开发氢动力/锂电等混合动力与能源管理系统，实现长航时/大载重无人机开发。

大载重氢平台



氢燃料电池堆



氢燃料电池能源管理平台

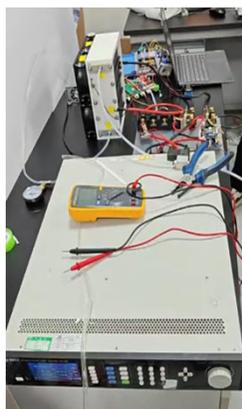


氢动力无人机试飞

Pixhawk
飞控平台



- ❑ 最大起飞总量50kg/100kg
- ❑ 锂电池/氢燃料电池混合动力(测试)
- ❑ 有效载重20kg，续航小时级以上



氢燃料电池功率测试



氢动力无人机平台



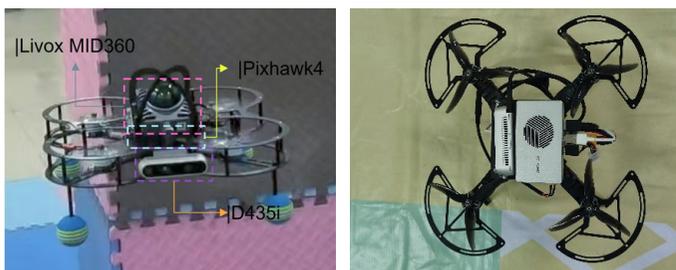


自研室内导航无人机平台

自研室内导航无人机平台

通过搭载激光雷达、深度相机等载荷的自研无人机平台，实现飞行器自主避障、SLAM及检测等任务。

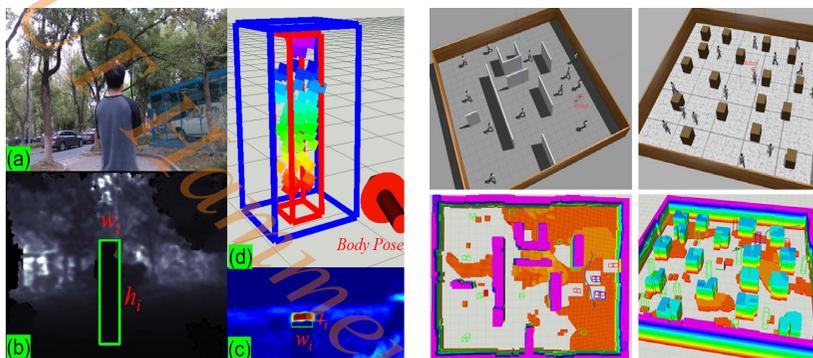
室内巡检平台



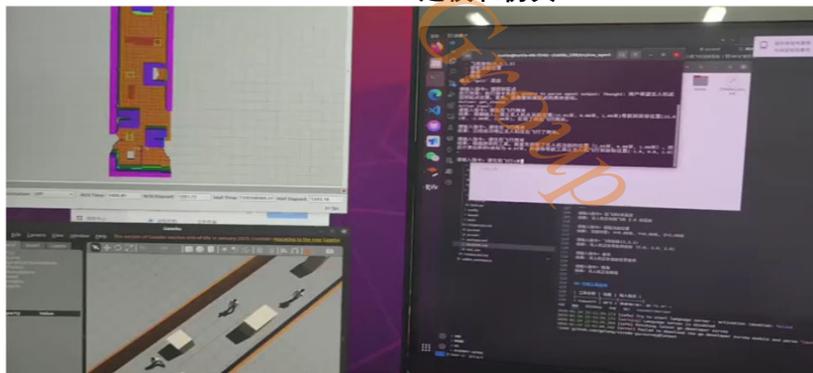
Pixhawk飞控平台



- ❑ 搭载NVIDIA Orin NX机载电脑
- ❑ MID 360激光雷达
- ❑ D435i RGB-D 深度相机



SLAM建模和仿真



基于LLM的无人机控制



静态避障



动态避障